Kinco



| - HMI | - PLC |
|------------------|------------|
| - Servo System | - VFD |
| - Stepper System | - Fieldbus |

راهکارهای اتوماسیون

تر کیبی هوشمند از تکنولوژی آلمان و قیمت چین

Kinco[®]Automation

http://www.kinco.cn Email:sales@kinco.cn

-QV9301

Shanghai Kinco Automation Co., Ltd.

(All trademarks and logos in this brochure are property of and registered by their respective owners.

ماسہ

قشم ولتاز نماینده انحصاری در ایران

http://www.Qeshmvoltage.com Email: kinco@Qeshmvoltage.com





صفحه نمایش و تاچ پنل (HMI)

سیستمهای سروو سری CD جهت مصارف عمومی شامل محصولات سری: CD120/CD420/CD430/CD620

سیستمهای سروو سری JD با قابلیت CAN bus

شامل محصولات سری: JD430/JD620

شامل محصولات سری: ED420/ED630

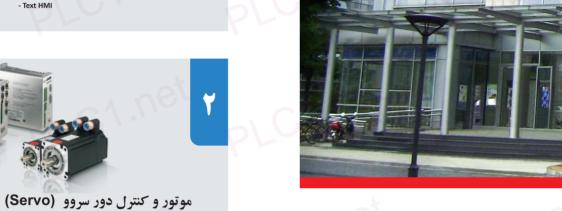
شر کت کینکو پیثرو در بازار HMI های صنعتی در چین است. خط تولید کامل محصولات، نرم افزار آسان جهت ویرایش و طراحی صفحه نمایش و مقرون به صرفه بودن هزینه در مقایسه با کارایی، از مزایای رقابتی HMIهای ساخت شر کت کینکو هستند.

- MT6000 - MT5000 - MT4000 - Text HMI



کنترلرهای منطقی برنامه پذیر (PLC) PLC های کینکو با داشتن هزینه ای فوق العاده مقرون به صرفه و توابع عملیاتی مختصر، مورد تأیید مشتریانی با نیازهای پردازشی کم و متوسط قرار گرفته است.

محصولات: سرى F1,K3,K5







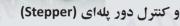


موتور و کنترل دور پلهای (Stepper)

Stepper کینکو از لحاظ کیفیت و مقرون به صرفه بودن دارای شهرت زیادی است. محصولات جدید، با نام تجاری استیرهای سُری ۱۸ ز تکنولوژی دیجیتالی استفاده می کنند که از الگوی تکنولوژی سرووی وارد شده از آلمان بهدست آمده است. سری N به طور گستردهای در تولید تجهیزات الکترونیک، دستگاههای لیزر، حکاکی، بستهبندی و صنایع تجهیزات پزشکی استفاده می شود. بیهپرا ت پر شکی مستخابی شود. محصولات این بخش شامل: سری ۸۱، در ایو Stepper سری کلاسیک

موتور Stepper





کینکو دارای خط تولید کامل برای تجهیزات Stepper می باشد. سری کلاسیک محصولات





کنترل دور موتورهای AC کینکو دارای قابلیت Vector نمایانگر هدف شرکت جهت 'ارائه محصولاتی با کیفیت بالا، کارایی بالا و ثبات بالا' بوده و سطح عملکرد بالایی را ارائه مىدھند.

سری FV100 شامل مدلهای vector حلقه بسته، دارای مد V/F حلقه باز، عملکرد closed vector control مىباشد. و قابليت closed loop vector control باعث موقعيت منحصر بفرد این سری گردیده است.

سری SV100 شامل مدلهای vector VFD حلقه باز، دارای مد V/F، عملکرد open vector control می باشد. علاوه بر قابلیت کنترل vector با عملکرد بالا، این سری بسیار مقرون به صرفه نيز مي باشد.

سری ۲۷۱۵0 مدلهای جدیدتری را برای کاربردهای کوچکتر ارائه می کند.





محصولات فيلدباس (Field Bus)

بسیاری از محصولات کینکو دارای قابلیت ارتباط از طریق Field Bus هستند، از جمله HMI، PLC، درایوهای Servo، ماژولهای ورودی/خروجی که قابلیت اتصال به /Ethernet CANopen/ Profibus-DP را دارا می باشند.



درباره کینکو

شرکت خصوصي اتوماسيون کينکو به صورت تخصصي در زمينه توسعه و توليد محصولات اتوماسیون و راهکارهای مربوط به آن فعالیت مینماید. شرکت کینکو خطوط تولید کامل محصولات تاچ پنل، کنترل دور موتور، درایو و موتورهای سرو AC، درایو و موتورهای استپر، پیالسی و تجهیزات فیلدباس را احداث نموده است. از زمان تأسیس این شرکت در سال ۱۹۹۶، کینکو تبدیل به یکی از برجسته ترین تولید کنندگان تجهیزات اتوماسیون در مینه ماشین آلات اتوماسیون گردیده است.

مراكز تحقيق و توسعه كينكو در ۵مركز مختلف در آلمان و چين مستقر مي باشد. كينكو با توليد محصولات با كيفيت،مشتريان خود را در ساخت ماشين آلات بهتر با قيمت رقابتى يارى مىنمايد.

----- برند ما: **Kinco**

HMI



سرى MT5000 HMI های پیشرفته

ير دازنده قدر تمند Marvell PXA270 RISC سيستم عامل لينوكس با كارايي بالا



| Model: | MT6300C | MT6300T | MT6400T | MT |
|-------------------|----------------------|----------------------|----------------------|-------|
| woder. | MT6300C-CAN | MT6300T-CAN | MT6400T-CAN | MT |
| Size of Display | 5.6" | 5.7" | 8" | 10. |
| Resolution | 320 × 234 | 320 × 240 | 640 × 480 | 640 |
| Color | 65536 colors | 65536 colors | 65536 colors | 655 |
| Brightness | 300cd/m ² | 500cd/m ² | 350cd/m ² | 400 |
| CPU | 32-bit 520MHz F | RISC | | |
| Backlight | LED | 1CCFL | 1CCFL | 20 |
| Power Consumption | 7.2W | 7.2W | 10.8W | 12\ |
| Rated Voltage | DC 24V | DC 24V | DC 24V | DC |
| Operation Temp. | 0~45℃ | −10~70°C | 0~45℃ | 0~4 |
| Cutout Size | 192 × 138mm | 192 × 138mm | 224 × 161mm | 298 |
| Weight | 1.12kg | 1.12kg | 1.28kg | 1.9 |
| CE Certificate | EN61000-6-2:2 | 005, EN61000–6- | -4:2007 | |
| FCC compliance | Comply with FCC | C Class A director | у | |
| Notes | MT6000 pre-instal | WinCE5.0 pro OS; | MT6000-CAN pre-i | nstal |





MT6400T



معر في:

HMI های سری MT5000 برای بازار مشتریان High-end طراحی شده است. پردازنده قدر تمند Marvell PXA270 و است. پردازنده قدر تمند RISC و سیستم عامل لینوکس از پیش تعبیه شده روی آن، به عملکرد MT5000 اطمینان بیشتری می بخشد. علاوه برسرعت بسیار بالا، سری MT5000 اینترفیس های فیلدباس و -Profibus . DP و CANopen را نيز ارائه مي نمايد.

ويژگيها:

- ۱. پشتیبانی از اینترفیس های Profibus-DP/CANopen/MPI، پشتيباني از پيكربندي شبكه با پروتكل MPI؛
- پسیبای ریسریس کی . ۲. دارای اینترفیس USB Host/Client و محل قرار گیری کارت حافظه SD براي ذخيره اطلاعات؛
- ۳. امکان انتخاب ورودی ویدئو و خروجی صدا برای کاربردهای چندرسانەاى؛
 - . ۴. امکان انتخاب شبکه اترنت و نرمافزار OPC server؛ امکان تبادل داده ها بین هر یک از دو پورت ار تباطی



مشخصات فني

| | MT5320C | MT5323T | MT5423T | MT5520T | MT5620T | MT5720T |
|-----------------|-----------------------------------|------------------------|---|------------------------|------------------------|------------------------|
| Model | MT5320C– CAN/DP/MPI | MT5323T– CAN/DP/MPI | MT5423T– CAN/DP/MPI | MT5520T– CAN/DP/MPI | MT5620T– CAN/DP/MPI | MT5720T– CAN/DP/MPI |
| Size of Display | 5.6" | 5.7" | 8" | 10.4" | 12.1" | 15" |
| Resolution | 320 × 234 | 640×480 | 800 × 600 | 640×480 | 800 × 600 | 1024×768 |
| Backlight | LED | LED | LED | 2CCFL | 2CCFL | 2CCFL |
| Operation Temp. | 0~45℃ | –20~70℃ | 0~45℃ | 0~45℃ | –10~65℃ | 0~50°C |
| Cutout Size | 192 × 138mm | 192 × 138mm | 224 × 161mm | 298 × 218mm | 327 × 241mm | 387.5×294.5mm |
| Notes | CANopen 2.0 pr MPI multi-nodes | | ont panel; CANopen 2.0 ; Profibus–DP client node; etwork supported. | | | |

HMI

سرى MT6000 **HMI** متن باز

یردازنده قدر تمند Marvell PXA270 RISC سیستم عامل کاربر پسند Windows CE

🗖 مشخصات فنی

6500T

[6500T_CAN

).4"

40 × 480

5536 colors

00cd/m²

CCFL

2W

C 24V

-45℃

98 × 218mm

97kg

all WinCE5.0 core OS.



MT6300C(T)

سری MT6000 کینکو، HMI هایی متن باز با پردازنده Marvell PXA270 RISC و سیستم عامل ویندوز CE میباشد. سری MT6000 با تفکر بدون محدودیت، طراحي شدهاند و براي كاربردهاي مختلف از جمله، اتوماسيون صنعتي، اتوماسيون ساختمان و سیستمهای مدیریت هوشمند منازل مناسب می باشند.

معرفي:

📕 ويژگي ها: سیستم عامل ویندوز CE به همراه معماری متن باز دست مشتریان را برای توسعه نرمافزارشان جهت کاربریهای گوناگون باز مي گذارد؛ ۲. یک راه کار چند منظوره مشابه PLC-HMI با پشتیبانی از CoDeSys؛ ۳. SDK و ابزارهایی جهت توسعه نرمافزارهای اختصاصی در دسترس می باشند؛

(Software Development Kit)

۴. دارای پورتهای سریال، USB Host/Client، شبکه اترنت و CANopen

 $\langle \langle$

Kinco

HMI

1 2 3 4 5



این قابلیت می تواند کاربردهایی نظیر ار تباط دادهها، محاسبات، عملیات کنترلی و قابلیت های دیگری را به طور سریع و موثر به HMI اضافه نماید.

📕 ويژگىھا:

 دارای صفحه نمایش با ۶۵،۶۳۶ رنگ زنده، با قابلیت پشتیبانی از تصاویر با فرمتهای BMP، JPGو GIF؛

۲. پردازنده ۳۲ بیتی از نوع RISC که تضمین کننده پاسخ سریع دستگاه می باشد؛ ۳. رنج کامل از سایز ۴.۳ اینچ تا ۱۲.۱ اینچ؛ ۴. سری MT4000E با قابلیت پشتیبانی از پورت اترنت با سازگاری خود کار

دای 10M/100M؛

 دارای توابع قوی در نرمافزار HMIware و پشتیبانی از کدهای ماکرو با ز بان C.

MT4414T(E) MT4414TE-CAN



















| | MT4210T | MT4310C | MT4404T(E) | MT4414T |
|-------|-------------|------------|------------|-----------|
| | MT4220TE | MT4300C(E) | MT4424TE | MT4414T |
| splay | 4. 3"(16:9) | 5.6" | 7" (16:9) | 7" (16:9) |
| ı | 480 × 272 | 320×234 | 800 × 480 | 800 × 480 |
| | LED | LED | LED | LED |

Model Size of Dis

Resolution Backlight LED LED LED Operation Temp. –20~55℃ 0~45℃ 0~45℃ 0~45℃ Cutout Size(mm) 145×81 192×138 194×113 192×138

🗖 معر في:

انتخابي براي كاربردهاي ساده

سری MD، نمایشگرهای متنی قابل برنامهریزی بوده و برای کاربردهای ساده طراحی شدهآند و قیمت ارزان از مزایای این مدل می باشد. سری MD قابلیت اتصال به PLCهای معروف را دارد. آپراتور می تواند مقادیر و وضعیت رجیسترهای PLC را در هرلحظه از طریق متن و نمادهای گرافیکی به صورت آنی مشاهده و اصلاح

سری **MD** نمایشگرهای متنی

🗖 ويژگيها:

۱. سایز استاندارد ۴.۳ اینچی
 ۲. پشتیبانی از ساعت آنی (real time clock).

📕 مشخصات فنی

MD204L 🛛

MD214L MD304L

▲ ▲ ► SET ENT

MD224L 💿

7 8 9

4 5 6 1 2 3

0 +/- CLR

| Model | MD204L | MD214L | MD224L | MD304L |
|-----------------|------------------|------------|------------------|------------|
| Size of display | 4.3" | 4.3" | 4.3" | 4.3" |
| Resolution | 192 × 64 | 192 × 64 | 192 × 64 | 192×64 |
| Function Keys | 20 | 19 | 20 | 19 |
| Backlight | Yellow-green LED | White LED | Yellow-green LED | White LED |
| Operation Temp. | 0~50℃ | 0~50℃ | 0~50℃ | 0~50℃ |
| Cutout size | 165 × 86mm | 165 × 78mm | 165 × 86mm | 165 × 78mm |

789

456

123

جوايز دريافتي محصولات HMI

کسب مقام درجه ۱ به عنوان "محبوب ترین برند HMI" دریافت شده از : China Control Net در ۲۰۰۵

بهترين محصول HMI در سال ۲۰۰۵ جایزه نو آوری درمیان تولید کنندگان در سالهای ۲۰۱۱ و ۲۰۰۸ (۲۰۰۷ دریافت شده از: Control Engineering Magazine (آمريکا)







بهترین HMI تولید ۲۰۰۵

HMI

سرى MT4000 **HMI** هایی با بهترین قیمت

HMI های سری MT4000 با بر خورداری از پردازنده RISC 32 بيتي و سيستم عامل قابل اعتماد Linux

معرفي:

HMI های سری MT4000 از پردازنده RISC ۳۲ بیتی و سیستم عامل قابل اعتماد Linux برخوردار هستند. صفحه نمایش با رنگهایی واقعی، سرعت بالا و نرمافزاری با عملکردهای فراوان MT4000 را برای اکثر کاربردهای اتوماسيون صنعتي تبديل به يک گزينه مناسب کرده است. MT4000 قابليت پشتياني بيش از ٢٠٠ مدل PLC مختلف از تأمين كنند كان عمده را دارا بوده و امکان اضافه نمودن درایورهای سفارشی نیز در این مدل و جو د دار د.

MT4000 انتخاب شما جهت ذخيره اطلاعات و كنترل ماشين خواهد بود. سرى MT4000 داراي توابعي جهت شبيهسازي مستقيم آنلاين، شبيهسازي غیرمستقیم آنلاین و حافظهای با ظرفیت بالا جهت ذخیره برنامه کاربر بوده و همچنین از ماکروهایی با زبان استاندارد C پشتیبانی مینماید.







| | | MT4512T(E) | MT4513T(E) | |
|-----|------------|-------------|------------|------------------|
| CAN | MT4403T(E) | MT4522T(E) | MT4523T(E) | MT4620TE |
| | 8" | 10.1"(16:9) | 10.4" | 12.1" |
| | 800 × 600 | 800 × 480 | 800 × 600 | 800 × 600 |
| | LED | LED | LED | LED |
| | –10~45℃ | 0~45℃ | 0~45℃ | –10~55℃ |
| | 224 × 161 | 298×218 | 298×218 | 340×250 |
| | | | | |

ED Servo

ED Servo Drivers and Motors Selection Table

| Catagory | Power | Driver | Motor | Motor Description | Power cable | Encoder cable | Power cable connector kit | Encoder cable connector kit | |
|---------------------|--------|---|-----------------------------|--|--------------------|---------------------|------------------------------------|--------------------------------------|--|
| | 200W | ED430-0020-LA-K-000 ED430-0020-AA-K-000 ED430-0020-PA-K-000 | SMH60S-0020- 30AAK-3LKL | 3000rpm、0.64Nm Cable connector, with keyway | no | D | C1.(| D | |
| Small inortia 220V | 400W | ED430-0040-LA-K-000 ED430-0040-AA-K-000 ED430-0040-PA-K-000 | SMH60S-0040- 30AAK-3LKL | 3000rpm、1.27Nm Cable connector, with keyway | MOTE-005 | ENCE- | MOT-KL | | |
| | 750W | ED430-0075-LA-K-000 ED430-0075-AA-K-000 ED430-0075-PA-K-000 | SMH80S-0075- 30AAK-3LKL | 3000rpm、2.39Nm Cable connector, with keyway | | C-KL | | ENCE-KL | |
| | 1000W | ED430-0100-LA-K-000 ED430-0100-AA-K-000 ED430-0100-PA-K-000 | SMH80S-0100- 30AAK-3LKL | 3000rpm、3.18Nm Cable connector, with keyway | MOTE-008 | | MOT-KL-1 | | |
| | 1.05KW | ED430-0105-LA-K-000 ED430-0105-AA-K-000 ED430-0105-PA-K-000 | SMH110D-0105- 20AAK-4LKC | 2000rpm、5Nm Standard connector, with keyway | | | | | |
| | 1.26KW | ED430-0126-LA-K-000 ED430-0126-AA-K-000 ED430-0126-PA-K-000 | SMH110D-0126- 20AAK-4LKC | 2000rpm、6Nm Standard connector, with keyway | MOTE-008 | ENCE- | MOT-KC1 | ENCE-KC1 | |
| Modium inortio | 1.25KW | ED430-0125-LA-K-000 ED430-0125-AA-K-000 ED430-0125-PA-K-000 | SMH110D-0125- 30AAK-4LKC | 3000rpm、4Nm Standard connector, with keyway | | | | | |
| 1 220V | 1.05KW | ED430-0105-LA-S-000 ED430-0105-AA-S-000 ED430-0105-PA-S-000 | 130D-0105- 20AAK-2LS | 2000rpm、5Nm Standard connector, with keyway | | 51054 450 | | | |
| | 1.57KW | ED430-0157-LA-S-000 ED430-0157-AA-S-000 ED430-0157-PA-S-000 | 130D-0157- 20AAK-2LS | 2000rpm、7.5Nm Standard connector, with keyway | MOTE4–150 – | ENCE4-150 | MOTE4-S | ENCE4-S | |
| Modi | 1.26KW | ED620-0126-LA-K-000 ED620-0126-AA-K-000 ED620-0126-PA-K-000 | SMH110D-0126- 30AAK-4HKC | 3000rpm、4Nm Standard connector, with keyway | | | | | |
| Modium inortia | 1.57KW | ED620–0157–LA–K–000 ED620–0157–AA–K–000 ED620–0157–PA–K–000 | SMH110D-0157- 30AAK-4HKC | 3000rpm、5Nm Standard connector, with keyway | MOTE-008 | ENCE- | MOT-KC1 | ENCE-KC1 | |
| 7085 a | 1.88KW | ED620-0188-LA-K-000 ED620-0188-AA-K-000 ED620-0188-PA-K-000 | SMH110D-0188- 30AAK-4HKC | 3000rpm、6Nm Standard connector, with keyway | | | | | |
| 3 | 1.80KW | ED620-0180-LA-G-000 ED620-0180-AA-G-000 ED620-0180-PA-G-000 | 126D–0180– 20AAK–3HG | 2000rpm、8.8Nm Standard connector, with keyway | MOTE6–180 –——–G | ENCE6–180 –🔲 – G | MOTE6-G1 | ENCE6-G1 | |
| | 2.50KW | ED630-0250-LA-G-000 ED630-0250-AA-G-000 ED630-0250-PA-G-000 | 155D-0250- 20AAK-3HG | 2000rpm、12Nm Standard connector, with keyway | | | | | |
| Modium inortia 200V | 3.0KW | ED630-0300-LA-G-000 ED630-0300-AA-G-000 ED630-0300-PA-G-000 | 155D-0300- 20AAK-3HG | 2000rpm、14.3Nm Standard connector, with keyway | MOTE6-300 | ENCE6-300 | MOTE6-G2 | ENCE6-G2 | |
| < | 4.0KW | ED630-0400-LA-G-000 ED630-0400-AA-G-000 ED630-0400-PA-G-000 | 155D-0400- 20AAK-3HG | 2000rpm、19.3Nm Standard connector, with keyway | | | | | |

e: 1. You want to use a 4KW servo driver with RS232/485 port and a motor with keyway, the distance between the driver and motor is 10m. You decide to order the 10m-long cables. Order the following items:

Driver model: ED630-0400-LA-G-000 Motor model: 155D-0400-20AAK-3HG Power cable model: MOTE6-300-10-G Encoder cable model: ENCE6-300-10-G 2. You want to use a NW serve arise with RS252/465 port and a motor with keyway. You decide to make the cables with the connector kits rather than the standardized cables. Order the following items:

Driver model: ED630-0400-LA-G-000 Motor model: 155D-0400-20AAK-3HG Power cable connector kit: MOTE6-G2 Encoder cable connector kit: ENCE6-G2 = 05 Length of cable is 5m
 = 05 Length of cable is 5m
 = 10 Length of cable is 10m
 = 15 Length of cable is 15m



🛛 و یژ گی ها:

- پشتیبانی از کنترل master-slave؛ - پشتیبانی از ۲۵۶ منحنی حرکت داخلی؛ - ۸ورودی دیجیتال برای اجرای سکانس های بر نامه داخلی؛ - ۲ خروجی دیجیتال، قابل استفاده به عنوان سیکنال فیدبک هایی مانند رسیدن به موقعیت مطلوب، بروز پیغام خطا و سایر موارد؛ - ساز گار با حالتهای کنترلی قدیمی، مانند Pulse/Direction،



CANopen: حداکثر سرعت تبادل اطلاعات ۱ مگابیت بر ثانیه، حداکثر فاصله ۱ کیلومتر Profibus DP: حداکثر سرعت تبادل اطلاعات ۱۲ مگابیت بر ثانیه، حداکثر فاصله ۱۲ کیلومتر

9

تکنولوژی آلمان و قیمت چین

ED Servo

ترکیبی هوشمند از تکنولوژی آلمان و قیمت چین |میراث کیفیت و ضریب اطمینان بالای تکنولوژی آلمان

🗖 معر في:

Kinco

سروو درایوهای سری ED کینکو، سیستمهای سرووی کاملاً مروو درایولهای شری طع میماوی سیستمهای شرووی مامر دیجیتال بوده و از کنترل سرعت بیش از حد، موقعیت و گشتاور پشتیبانی میکنند. عملکردهایی همچون درایوکردن، کنترل، ارتباطات شبکه و کنترل ورودی/خروجی، به صورت یکپارچه در این درایوها گنجانده شدهاند. درایوهای سری ED قادر به ذخیرهسازی برنامه تا حداکثر ۲۵۶ بخش در حافظه داخلی خود هستند که هر بخش میتواند تا ۸ دستور متوالی داشته باشد. به این ترتيب، درايو ميتواند ۲۵۶ منحني حركت مختلف شامل پارامترهايي از قبیل شتاب افزایش سرعت، کاهش سرعت، سرعت حداکثر، موقعیت هدف و ... را در حافظه خود ذخیره نماید. تمام بخش های برنامة مي تواند ازطريق ٨ ورودي ديجيتال بر روى سروو درايو ED، اجرا شود. به جز توابع برنامه نویسی داخلی، درایوهای ED می توانند از طریق روش های ارتباطی مختلف ازجمله RS485،RS232 ، CANopen، Profibus-DP و پروتکل های تعریف شده توسط کاربر کنترل شوند. برای کاربردهایی که تبادل اطلاعات بین محورها مورد نِياز است، مي توان چند درايو EDرا باهم شبكه نمود. درايوهاي كينكو مي توانند از طريق ارتباط RS232/RS485 به HMI کینکو متصل شوند. همچنین پیکربندی شبکه CANopen یا Profibus-DP با استفاده از فایلهای EDS و GSD ارائه شده، به راحتى امكان پذير مي باشد.

 عملکردهای عمومی:
 کنترل کاملاً دیجیتال بر روی سرعت، موقعیت و گشتاور؛
 نمایش پیغام خطا (Fault alarm) در صورت بروز اتصال کوتاه، اضافه ولتاژ / افت ولتاژ، حرارت بالا، خرابی انکودر، خطای پیروی و خطای ۲۱؛
 امکان انتخاب پروتکل های ارتباطی RS485،RS232 ، CANopen، Profibus-DP
 امکان کنترل پارامترهای داخلی نظیر سرعت، گشتاور، موقعیت و جریان از طریق ورودی های آنالوگ؛
 کنترل ترمز هو شمند؛

- تا حداکثر ۲۷ حالت homing؛ - امکان فعال سازی یا ریست کر دن درایو با سیگنال خارجی.



ED Servo Drivers and Motors Selection Guide

| Motor model | SMH60S–0020 –30AAK–3LK⊡ | SMH60S–0040 –30AAK–3LK⊡ | SMH80S–0075 _30AAK–3LK⊡ | SMH80S–0100 _30AAK–3LK□ | SMH110D–0105 –20AAK–4LK□ | SMH110D–0126 –20AAK–4LK□ | SMH110D–0125 –30AAK–4LK⊡ | 130D-0105 -20AAK-2LS | 130D-0157 -20AAK-2LS | SMH110D-0126 -30AAK-4HK⊡ | SMH110D–0157 –30AAK–4HK⊡ | SMH110D–0188 –30AAK–4HK⊡ | 126D–0180 –20AAK–3HG | 155D-0250 -20AAK-3HG | 155D-0300 -20AAK-3HG | 155D–0400 –20AAK–3HG |
|-------------------------------------|---|----------------------------|----------------------------|----------------------------|-----------------------------|-----------------------------|-----------------------------|-------------------------|-------------------------|-----------------------------|-----------------------------|-----------------------------|-------------------------|-------------------------|-------------------------|-------------------------|
| Matching driver model | ED430–0020 – 🗖 A–K | ED430–0040 – 🔲 A – K | ED430–0075 – 🔲 A – K | ED430–0100 – 🗖 A–K | ED430–0105 – 🔲 A – K | ED430–0126 – 🔲 A – K | ED430–0125 – 🖸 A – K | ED430–0105 – 🔲 A – S | ED430–0157 – 🔲 A – S | ED620–0126 – 🔲 A – K | ED620–0157 – 🔲 A – K | ED620–0188 – 🔲 A – K | ED620–0180 – 🔲 A – G | ED630–0250 – 🔲 A – G | ED630–0300 – 🔲 A – G | ED630–0400 – 🖸 A –G |
| Power supply VAC | 220V | 220V | 220V | 220V | 220V | 3-phase 220V | 3-phase 220V | 220V | 3-phase 220V | 3–phase 380V | 3-phase 380V | 3-phase 380V | 3-phase 380V | 3–phase 380V | 3–phase 380V | 3–phase 380V |
| Rated power | 200W | 400W | 750W | 1KW | 1.05KW | 1.26KW | 1.26KW | 1.05KW | 1.57KW | 1.26KW | 1.57KW | 1.88KW | 1.80KW | 2.50KW | 3.00KW | 4.00KW |
| Rated torque (N · m) | 0.64 | 1.27 | 2.39 | 3.18 | 5 | 6 | 4 | 5 | 7.5 | 4 | 5 | 6 | 8.8 | 12 | 14.3 | 19 |
| Maximum torque (N \cdot m) | 1.92 | 3.82 | 7.17 | 9.48 | 15 | 18 | 12 | 16.6 | 24.8 | 12 | 15 | 18 | 26.4 | 36 | 35.75 | 47 |
| Rated speed (rpm) | 3000 | 3000 | 3000 | 3000 | 2000 | 2000 | 3000 | 2000 | 2000 | 3000 | 3000 | 3000 | 2000 | 2000 | 2000 | 2000 |
| Maximum speed (rpm) | 6000 | 6000 | 5500 | 5500 | 2850 | 2850 | 5000 | 3000 | 3000 | 5000 | 5000 | 5000 | 3000 | 3000 | 3000 | 3000 |
| Motor inertia (kg.cm ²) | 0.375 | 0.51 | 1.36 | 1.9 | 7.2 | 8.5 | 5.8 | 7.4 | 9.6 | 5.8 | 7.2 | 8.5 | 17 | 26.7 | 35.7 | 47.5 |
| Transformer capacity (KVA) | 0.5 | 1 | 1.3 | 1.8 | 1.8 | 2.1 | 2.1 | 1.8 | 2.4 | 2.1 | 2.4 | 3.2 | 3.2 | 3.8 | 4.5 | 5.4 |
| Encoder | Incremental enco | oder: 2500PPR(R | esolution:10000) | | | | | | | | | | | | | |
| Rated current (A) | 1.63 | 3.08 | 4 | 6.3 | 5.9 | 6.15 | 6.5 | 4.2 | 6 | 4.3 | 5.9 | 6.15 | 5.6 | 6.8 | 10 | 13 |
| Maximum current (A) | 4.89 | 9.24 | 12 | 18.9 | 17.7 | 18.45 | 18.6 | 13.9 | 22.6 | 12.9 | 17.7 | 18.45 | 16.8 | 20.4 | 30 | 39 |
| Torque constant (Nm/A) | 0.48 | 0.48 | 0.562 | 0.562 | 0.910 | 1.058 | 0.744 | 1.37 | 1.4 | 1.058 | 0.910 | 1.058 | 1.96 | 1.76 | 1.43 | 1.46 |
| Resistance line–line (Ω) | 8.02 | 3.52 | 1.15 | 0.86 | 1.03 | 1.258 | 0.8 | 3.2 | 2.12 | 1.83 | 1.03 | 1.258 | 0.87 | 0.95 | 0.91 | 0.88 |
| Inductance line-line (mH) | 16.3 | 7.8 | 5.8 | 4.5 | 7.8 | 9.62 | 6.4 | 17.8 | 11.53 | 13.5 | 7.8 | 9.62 | 10.3 | 10.8 | 11.2 | 11.5 |
| Electrical time constant (ms) | 2.03 | 2.22 | 5.04 | 5.23 | 7.57 | 7.64 | 7.9 | 5.56 | 5.43 | 7.37 | 7.57 | 7.64 | 11.8 | 11.4 | 12.3 | 13.1 |
| Machanical time constant(ms) | 2.26 | 1.35 | 0.86 | 0.89 | 1.55 | 1.65 | 1.4 | 5.73 | 7.25 | 1.63 | 1.55 | 1.65 | 1.45 | 1,43 | 1.57 | 1.68 |
| Maximum radial force F(N) | 180 | 180 | 335 | 335 | 630 | 630 | 630 | 680 | 680 | 630 | 630 | 630 | 680 | 1320 | 1320 | 1320 |
| Maximum axial force F(N) | 90 | 90 | 167.5 | 167.5 | 315 | 315 | 315 | 130 | 130 | 315 | 315 | 315 | 350 | 650 | 650 | 650 |
| Pole pair number | 3 | 3 | 3 | 3 | 4 | 4 | 4 | 2 | 2 | 4 | 4 | 4 | 3 | 3 | 3 | 3 |
| Insulation class | F | | | | | | | | | | | | | | | |
| Protection level | IP65 for body, | P54 for shaft sealir | ng | | | | | | | | | | | | | DLU |
| S I Temperature | –20℃ ~ 40℃ (no | n-freezing) | | | | | | | | | | | | | | |
| ditic Humidity | Below 90% RH (r | non-condensing) | | | | | | | | | | | | | | |
| Ambient environment | nment Away from active gas, combustible gas, oil drops and dust | | | | | | | | | | | | | | | |
| 화 Altitude | Maximum altitud | e 4000m. Rated po | ower at 1000m. Abo | ove 1000m,decreas | sing 1.5% power pe | er 100m rise | | | | | | | | | | |
| Motor weight(Kg) | 1.3 | 1.8 | 3.3 | 3.9 | 7.2 | 8.2 | 6.2 | 7.6 | 9.5 | 6.2 | 7.2 | 8.2 | 15.3 | 17.9 | 20.9 | 22.5 |
| | Notes: =H: Direct cable connector =L: With RS232, RS485 =N: HFO series standard connector =A: With RS232, RS485, CANopen =C: YL series standard connector ==P: With RS232, Profibus-DP =M: 2*M17 series Intercontec connector ==P: With RS232, Profibus-DP =D: M17+M23(Power M23 Intercontec connector, Encoder M17 Intercontec connector) =H: Direct Connector | | | | | | | | | | | | | | | |

سروو درایوهای ۳ فاز سری ED

ED Servo



JD Servo

Servo Drivers and Motors Selection Guide

| Catagory | Servo Driver | Servo Motor | Description | Power/Brake Cable | Encoder Cable | Rated Speed/ Rated Torque/ Rated Current | | 8 | | |
|---------------------|-----------------|-------------------------|------------------------------------|-------------------------|----------------|--|----|-----|---|-----------------------|
| | 0 | SMH60S-0020-30AAK-3LKH | Cable connector | MOT-005-LL-KL | ENCCA-LL-KH | ne | | | 2 | |
| 1.00 | | SMH60S-0020-30ABK-3LKH | Cable connector and brake | MOT-005-LL-KL/BRA-LL-KL | ENCOA-LL-RH | 3000rpm/ | | | | 2.5 |
| | | SMH60S-0020-30AAK-3LKN | HFO standard connector | MOT-005-LL-KC0 | ENCCA-LL-KC0 | 0.64Nm/ | DU | | | |
| | | SMH60S-0020-30AAK-3LKM | Intercontec connector | MOT-005-LL-KM1 | ENCCA-LL-KM1 | 1.6A | | | | 3 8 |
| | | SMH60S-0020-30ABK-3LKM | Intercontec connector with brake | MOT-005-LL-KM1-B | ENCOA-EE-RMIT | | | | | |
| | | SMH60S-0040-30AAK-3LKH | Cable connector | MOT-005-LL-KL | ENCCA-LL-KH | | | 000 | | |
| | 1 | SMH60S-0040-30ABK-3LKH | Cable connector and brake | MOT-005-LL-KL/BRA-LL-KL | ENCOA-EE-RIT | 3000rpm/ | | | | |
| Sm | 181 | SMH60S-0040-30AAK-3LKN | HFO standard connector | MOT-005-LL-KC0 | ENCCA-LL-KC0 | 1.27Nm/ | | | | |
| Small Inertia 220V | | SMH60S-0040-30AAK-3LKM | Intercontec connector | MOT-005-LL-KM1 | ENCCA-LL-KM1 | 3.1A | | | | |
| Ine | | SMH60S-0040-30ABK-3LKM | Intercontec connector with brake | MOT-005-LL-KM1-B | ENGOA-EE-RWIT | | | | | |
| rtia | | SMH80S-0075-30AAK-3LKH | Cable connector | MOT-005-LL-KL | ENCCA-LL-KH | | | | | |
| 22 | | SMH80S-0075-30ABK-3LKH | Cable connector and brake | MOT-005-LL-KL/BRA-LL-KL | | 3000rpm/ | | | | |
| 2 | | SMH80S-0075-30AAK-3LKN | HFO standard connector | MOT-005-LL-KC0 | ENCCA-LL-KC0 | 2.39Nm/ | | | | |
| | H | SMH80S-0075-30AAK-3LKM | Intercontec connector | MOT-005-LL-KM1 | ENCCA-LL-KM1 | 3.9A | | | | |
| | JD430-AA-000 | SMH80S-0075-30ABK-3LKM | Intercontec connector with brake | MOT-005-LL-KM1-B | ENGON EE NWIT | | | | | |
| | 0- | SMH80S-0100-30AAK-3LKH | Cable connector | MOT-008-LL-KL | ENCCA-LL-KH | | | | | |
| | Α Α- | SMH80S-0100-30ABK-3LKH | Cable connector and brake | MOT-008-LL-KL/BRA-LL-KL | ENCONT EE NIT | 3000rpm/ | | | | |
| | -00 | SMH80S-0100-30AAK-3LKN | HFO standard connector | MOT-008-LL-KC0 | ENCCA-LL-KC0 | 3.18Nm/ | | | | |
| | õ | SMH80S-0100-30AAK-3LKM | Intercontec connector | MOT-008-LL-KM1 | ENCCA-LL-KM1 | 6.3A | | | | |
| | | SMH80S-0100-30ABK-3LKM | Intercontec connector with brake | MOT-008-LL-KM1-B | ENGOA-EE-RWIT | | | | | |
| | | SMH110D-0105-20AAK-4LKC | YL22 standard connector | MOT-008-LL-KC1 | ENCCA-LL-KC1 | 2000rpm/ | | | | ختافزار. |
| | - A. | SMH110D-0105-20ABK-4LKC | YL24 standard connector with brake | MOT-008-LL-KC2-B | ENGON EE NOT | 5Nm/ | | | | |
| - | 01 | SMH110D-0105-20AAK-4LKD | Intercontec connector | MOT-008-LL-KM2 | ENCCA-LL-KM1 | 5.9A | | | | |
| A e | | SMH110D-0105-20ABK-4LKD | Intercontec connector with brake | MOT-008-LL-KM2-B | ENGOA-EE-RWIT | 5.9A | | | | 10° |
| Medium Inertia 220V | | SMH110D-0126-20AAK-4LKC | YL22 standard connector | MOT-008-LL-KC1 | ENCCA-LL-KC1 | 2000rpm/ | | | | ى |
| , E | | SMH110D-0126-20ABK-4LKC | YL24 standard connector with brake | MOT-008-LL-KC2-B | ENCOA-EE-ROT | 2000rpm/ 6Nm/ | | | | |
| erti | | SMH110D-0126-20AAK-4LKD | Intercontec connector | MOT-008-LL-KM2 | ENCCA-LL-KM1 | 6.2A | | | | |
| a 2 | | SMH110D-0126-20ABK-4LKD | Intercontec connector with brake | MOT-008-LL-KM2-B | ENGOA-EE-RWIT | 0.2A | | | | |
| 207 | | SMH110D-0125-30AAK-4LKC | YL22 standard connector | MOT-008-LL-KC1 | ENCCA-LL-KC1 | 3000rpm/ | | | | |
| | 1 | SMH110D-0125-30ABK-4LKC | YL24 standard connector with brake | MOT-008-LL-KC2-B | ENGOA-EE-NOT | 4Nm/ | | | | |
| | 181 | SMH110D-0125-30AAK-4LKD | Intercontec connector | MOT-008-LL-KM2 | ENCCA-LL-KM1 | 6.5A | | | | ى master-slave |
| | | SMH110D-0125-30ABK-4LKD | Intercontec connector with brake | MOT-008-LL-KM2-B | ENCONT EE NUIT | 0.54 | | | | |
| | | SMH110D-0126-30AAK-4HKC | YL22 standard connector | MOT-008-LL-KC1 | ENCCA-LL-KC1 | 3000rpm/ | | | | |
| | | SMH110D-0126-30ABK-4HKC | YL24 standard connector with brake | MOT-008-LL-KC2-B | ENGON EE NOT | 4Nm/ | | | | |
| _ | | SMH110D-0126-30AAK-4HKD | Intercontec connector | MOT-008-LL-KM2 | ENCCA-LL-KM1 | 4.3A | | | | |
| fled | L D | SMH110D-0126-30ABK-4HKD | Intercontec connector with brake | MOT-008-LL-KM2-B | | 4.0/1 | | | | |
| i i i | 62 | SMH110D-0157-30AAK-4HKC | YL22 standard connector | MOT-008-LL-KC1 | ENCCA-LL-KC1 | 3000rpm/ | | | | |
| E. | JD620-AA | SMH110D-0157-30ABK-4HKC | YL24 standard connector with brake | MOT-008-LL-KC2-B | ENCON EE NOT | 5Nm/ | | | | |
| Medium Inertia 380V | AA. | SMH110D-0157-30AAK-4HKD | Intercontec connector | MOT-008-LL-KM2 | ENCCA-LL-KM1 | 5.9A | | | | ارتباطات رزولوشن بالا |
| a G | -00 | SMH110D-0157-30ABK-4HKD | Intercontec connector with brake | MOT-008-LL-KM2-B | | | | | | |
| 30V | õ | SMH110D-0188-30AAK-4HKC | YL22 standard connector | MOT-008-LL-KC1 | ENCCA-LL-KC1 | 3000rpm/ | | | | |
| | | SMH110D-0188-30ABK-4HKC | YL24 standard connector with brake | MOT-008-LL-KC2-B | LITEON LE NOT | 6Nm/ | | | | |
| | | SMH110D-0188-30AAK-4HKD | Intercontec connector | MOT-008-LL-KM2 | ENCCA-LL-KM1 | | | | | |
| | | SMH110D-0188-30ABK-4HKD | Intercontec connector with brake | MOT-008-LL-KM2-B | ENCON LE NWIT | 0.2/1 | | | | |

JD Servo



سیستم های سرووی جدید با عملکردهای چندگانه، ایمن، قابل اعتماد و با کارایی بالا

سروو درایوهای سری JD با قابلیت CAN محصولات مدل: JD430/JD620 ، رنج توان: 200W~5.5KW

🗖 ویژ گی های اصلی:

ایمن و قابل اعتماد:

- دستیابی به استاندارد ایمنی به دلیل طراحی (Safe Torque Off) STO در سخد
 طراحی محصول مطابق با استاندارد UL .
 مقاومت بالا دربرابر تداخل در سری JD به دلیل طراحی مدار جدید.
 ار تباطات پایدار و قابل اعتماد به دلیل حفاظت ایزولاسیون در پورتهای ار تباطی

عملکردهای چندگانه:

- پشتیبانی از Modbus استاندارد و پروتکل CANopen .
 دارای دقت بالا در عملکرد ردیابی master-slave به دلیل پورت سخت افزاری
 امکان ارائه firmware سفارشی مطابق با نیازهای خاص مشتریان.

كارايي بالا:

- پاسخ فرکانسی 660Hz در حالت speed loop و پشتیبانی از انکودرهایی با ار - توانايي تحمل اضافه بار تا سه برابر.

Servo Drivers and Motors Selection Guide

| Catagory | Servo Driver | Servo Motor | Description | Power/brake Cable | Encoder Cable | Rated Speed/ Rated Torgue/ Rated Current | |
|---------------------|-----------------|-------------------------|--|-------------------------|---------------|--|--|
| | | SMH60S-0020-30AAK-3LKH | Cable connector | MOT-005-LL-KL | ENCCA-LL-KH | | |
| | | SMH60S-0020-30ABK-3LKH | Cable connector and brake | MOT-005-LL-KL/BRA-LL-KL | LINCOA-LL-RIT | 3000rpm/ | |
| | | SMH60S-0020-30AAK-3LKN | HFO standard connector | MOT-005-LL-KC0 | ENCCA-LL-KC0 | 0.64Nm/ | |
| | | SMH60S-0020-30AAK-3LKM | Intercontec connector | MOT-005-LL-KM1 | ENCCA-LL-KM1 | 1.6A | |
| | | SMH60S-0020-30ABK-3LKM | Intercontec connector with brake | MOT-005-LL-KM1-B | ENCOA-EE-RMIT | | |
| | | SMH60S-0040-30AAK-3LKH | Cable connector | MOT-005-LL-KL | ENCCA-LL-KH | | |
| | | SMH60S-0040-30ABK-3LKH | Cable connector and brake | MOT-005-LL-KL/BRA-LL-KL | ENGOA-EE-KIT | 3000rpm/ | |
| လူ | | SMH60S-0040-30AAK-3LKN | HFO standard connector | MOT-005-LL-KC0 | ENCCA-LL-KC0 | 1.27Nm/ | |
| Small Inertia 220V | CD420-AA-000 | SMH60S-0040-30AAK-3LKM | Intercontec connector | MOT-005-LL-KM1 | ENCCA-LL-KM1 | 3.1A | |
| E) | 120 | SMH60S-0040-30ABK-3LKM | Intercontec connector with brake | MOT-005-LL-KM1-B | ENGON EE NMIT | | |
| ērt | -A | SMH80S-0075-30AAK-3LKH | Cable connector | MOT-005-LL-KL | ENCCA-LL-KH | | |
| <u>a</u> | A -0 | SMH80S-0075-30ABK-3LKH | Cable connector and brake | MOT-005-LL-KL/BRA-LL-KL | | 3000rpm/ | |
| 20 | 00 | | | MOT-005-LL-KC0 | ENCCA-LL-KC0 | 2.39Nm/ | |
| < | | SMH80S-0075-30AAK-3LKM | Intercontec connector | MOT-005-LL-KM1 | ENCCA-LL-KM1 | 3.9A | |
| | | SMH80S-0075-30ABK-3LKM | Intercontec connector with brake | MOT-005-LL-KM1-B | ENGON EE NWIT | | |
| | | SME60S-0020-30AAK-3LKH | E60S-0020-30AAK-3LKH Cable connector MOT-005-LL-KL | | ENCCF-LL-FH | 3000rpm/ 0.64Nm/ | |
| | | SME60S-0020-30ABK-3LKH | Cable connector and brake | MOT-005-LL-KL/BRA-LL-KL | | 1.6A | |
| | | SME60S-0040-30AAK-3LKH | ENCCF-L | | ENCCF-LL-FH | 3000rpm/ 1.27Nm/ | |
| | | SME60S-0040-30ABK-3LKH | Cable connector and brake | MOT-005-LL-KL/BRA-LL-KL | | 3.1A | |
| | | SME80S-0075-30AAK-3LKH | Cable connector | MOT-005-LL-KL | ENCCF-LL-FH | 3000rpm/ 2.39Nm/ | |
| | | SME80S-0075-30ABK-3LKH | Cable connector and brake | MOT-005-LL-KL/BRA-LL-KL | | 3.9A | |
| | | SMH80S-0100-30AAK-3LKH | Cable connector | MOT-008-LL-KL | ENCCA-LL-KH | | |
| | | SMH80S-0100-30ABK-3LKH | Cable connector and brake | MOT-008-LL-KL/BRA-LL-KL | | 3000rpm/ | |
| | | SMH80S-0100-30AAK-3LKN | HFO standard connector | MOT-008-LL-KC0 | ENCCA-LL-KC0 | 3.18Nm/ | |
| | | SMH80S-0100-30AAK-3LKM | Intercontec connector | MOT-008-LL-KM1 | ENCCA-LL-KM1 | 6.3A | |
| | | SMH80S-0100-30ABK-3LKM | Intercontec connector with brake | MOT-008-LL-KM1-B | | | |
| Medium Inertia | 0 | SMH110D-0105-20AAK-4LKC | YL22 standard connector | MOT-008-LL-KC1 | ENCCA-LL-KC1 | 2000rpm/ | |
| Ë | CD430-AA-000 | SMH110D-0105-20ABK-4LKC | YL24 standard connector and brake | MOT-008-LL-KC2-B | | 5Nm/ | |
| 1 | 30 | SMH110D-0105-20AAK-4LKD | Intercontec connector | MOT-008-LL-KM2 | ENCCA-LL-KM1 | 5.9A | |
| ner | Å | SMH110D-0105-20ABK-4LKD | Intercontec connector with brake | MOT-008-LL-KM2-B | | 5.9A | |
| tia | - 0 | SMH110D-0126-20AAK-4LKC | YL22 standard connector | MOT-008-LL-KC1 | ENCCA-LL-KC1 | 2000rpm/ | |
| 220V | 00 | SMH110D-0126-20ABK-4LKC | YL24 standard connector and brake | MOT-008-LL-KC2-B | | 6Nm/ | |
| 2 | | SMH110D-0126-20AAK-4LKD | Intercontec connector | MOT-008-LL-KM2 | ENCCA-LL-KM1 | 6.2A | |
| | | SMH110D-0126-20ABK-4LKD | Intercontec connector with brake | MOT-008-LL-KM2-B | | U.L/T | |
| | | SMH110D-0125-30AAK-4LKC | YL22 standard connector | MOT-008-LL-KC1 | ENCCA-LL-KC1 | 3000rpm/ | |
| | | SMH110D-0125-30ABK-4LKC | YL24 standard connector and brake | MOT-008-LL-KC2-B | | 4Nm/ | |
| | | SMH110D-0125-30AAK-4LKD | Intercontec connector | MOT-008-LL-KM2 | ENCCA-LL-KM1 | 6.5A | |
| | | SMH110D-0125-30ABK-4LKD | Intercontec connector with brake | MOT-008-LL-KM2-B | | 01071 | |
| | | SMH110D-0126-30AAK-4HKC | YL22 standard connector | MOT-008-LL-KC1 | ENCCA-LL-KC1 | 3000rpm/ | |
| | | SMH110D-0126-30ABK-4HKC | YL24 standard connector and brake | MOT-008-LL-KC2-B | | 4Nm/ | |
| M | | SMH110D-0126-30AAK-4HKD | Intercontec connector | MOT-008-LL-KM2 | ENCCA-LL-KM1 | 4.3A | |
| edi | G | SMH110D-0126-30ABK-4HKD | Intercontec connector with brake | MOT-008-LL-KM2-B | | | |
| E | 62 | SMH110D-0157-30AAK-4HKC | YL22 standard connector | MOT-008-LL-KC1 | ENCCA-LL-KC1 | 3000rpm/ | |
| Ine | 0-2 | SMH110D-0157-30ABK-4HKC | YL24 standard connector and brake | MOT-008-LL-KC2-B | | 5Nm/ | |
| Medium Inertia 380V | CD620-AA-000 | SMH110D-0157-30AAK-4HKD | Intercontec connector | MOT-008-LL-KM2 | ENCCA-LL-KM1 | 5.9A | |
| ä | 000 | SMH110D-0157-30ABK-4HKD | Intercontec connector with brake | MOT-008-LL-KM2-B | | | |
| ş | 0 | SMH110D-0188-30AAK-4HKC | YL22 standard connector | MOT-008-LL-KC1 | ENCCA-LL-KC1 | 3000rpm/ | |
| | | SMH110D-0188-30ABK-4HKC | YL24 standard connector and brake | MOT-008-LL-KC2-B | | 6Nm/ | |
| | | SMH110D-0188-30AAK-4HKD | Intercontec connector | MOT-008-LL-KM2 | ENCCA-LL-KM1 | 6.2A | |
| | | SMH110D-0188-30ABK-4HKD | Intercontec connector with brake | MOT-008-LL-KM2-B | | | |
| | | | | | | | |



سروو درایوهای سری CD

مدلهای (2008)CD420/430/620 در رنجهای 200W تا 2KW ؛

ویژگی های اصلی:

دارای ملاحظات حفاظتی زیاد در برابر اتفاقات مختلف از جمله اضافه

- دارای ملاحظات حفاظتی زیاد در برابر اتفافات مختلف از جمله اضافه ولتاژ، اضافه جریان، حرارت بالا، و سایر موارد؛
 پیکربندی آسان با استفاده از صفحه کلید یا نرمافزار کامپیوتری؛
 سیم بندی آسان، بدون نیاز به لحیم کاری؛
 پاسخ فرکانسی بالا، به نحوی که پهنای باند حلقه سرعت
 پاسخ فرکانسی بالا، به نحوی که پهنای باند حلقه سرعت
 پاسخ فرکانسی بالا، به نحوی که پهنای باند حلقه سرعت
 می تواند تا Speed Ioop باشد؛
 می تواند تا Source باشد یا نرمافزار کامپیوتری؛
 می تواند تا Speed ایشد؛
 می سرعی ای کنترلی چندگانه مانند پالس و آنالو گ؛
 مناسب برای اکثر کاربردهای صنعتی از طریق تنظیم بهره خود کار
 مناسب برای اکثر کاربردهای صنعتی از طریق تنظیم بهره خود کار

سروو موتورهای سری SMH

مدل های SMH60/80/110 ، در رنج های توانی 200W تا 2KW ؛ SME60/80 در رنج های 200W تا 750W .

🗖 و یژ گی های اصلی:

- دارای توانایی تحمل اضافه بار تا سه برابر؛ دارای 1P65؛ ریپل گشتاور پایین؛ پاسخ دینامیکی بسیار عالی؛ طراحی ظاهری زیبا.

17





CD Servo

Servo Motor Parameters Table

| | | | 1 | | Kinco |
|---|---|--|--------|---------------------|--|
| Motor Series | Small Inertia Flange Size:60mn | n | | | CD120 |
| Motor model | SME60S-0020-30AAK-3DKH | | | | Cation a nervit Cation |
| Compatible driver | CD120-AA-000 | | | | |
| DC link voltage UDC | 60 | | e G | | |
| Rated power Pn(W) | 200 | | | | |
| of the Rated torque Tn(Nm) | 0.64 | | | | |
| Rated speed Nm(rpm) | 3000 | | | | |
| Rated current In(A) | 4.8 | | | | |
| Max. torque Tm(Nm) | 1.92 | | | | |
| Max. current Im(A) | 13.8 | | | | BOC AND |
| Standstill torque Ts(Nm) | 0.7 | | | | |
| Standstill current Is(A) | 5.06 | | | | C Therefore |
| Resistance(line–line) $R_{L}(\Omega)$ | 0.7 | | | | |
| Inductance(line–line) LL(mH) | 1.55 | | | | |
| Electrical time constant τe (ms) | 2.21 | | | | |
| Mechanical time constant τ m (ms) | 2.05 | | | | |
| Reverse voltage constant Ke (V/krpm) | 9 | | | | |
| Torque constant Kt (Nm/A) | 0.149 | | | | |
| Totor moment of inertia $Jm(Kg \cdot cm^2)$ | 0.375 | | | | |
| Pole pair | 3 | | | | |
| Maximum voltage rising du/dt (KV/ µ s) | 8 | | | | |
| Insulation class | F | | | | |
| Radial force F (N) | 180 | | | | E.E. |
| Axial force F (N) | 90 | | | 80 | 00rpm 1Nm/1.5Nm |
| Weight G(Kg) | 1.3 | | | 30 | 000rpm 200W |
| Length of motor L(mm) | 120 ± 1.5 | | | | |
| Position feedback device | 2500ppr photoelectric encoder(incremental) | | | | |
| Cooling method | Wholly enclosed, self cooling | | | | |
| Protection class | IP54 at shaft side | | | | |
| පුල Temperature | –20 ~ 40℃ | | | | موتور |
| Real Humidity | Below 90RH(non-condensing) | | | | |
| Ambient enviroment | Away from corrosive /combustible gas. oil dro | pps and dust | | | اضافه 🛛 – افزایش حرارت کم |
| Altitude | | br below(Power decreases 1.5% per 100m when altitude rise) | | كانس عال | – عملک دی با باسخ ف |
| | | | | دېسې غانې | اضافه – افزایش حرارت کم – عملکردی با پاسخ فر – خروجی گشتاور زیاد |
| F Series Motor | Small Inertia Flange Size:57mn | n sat | lo a | در شرعت مای کم | متروجتي فتساور رياد |
| Motor model | 57S-0008-08AAK-FDFH | 57S-0015-08AAK-FDFH | -1 060 | | |
| Compatible driver | CD120-AA-000 | CD120-AA-000 | | | |
| Phase current (A) | 5.6 | 5.8 | | | |
| Rated torque (Nm) | 1 | 1.5 | | | |
| Damping torque (Nm) | 0.04 | 0.068 | | | |
| Phase resistance (Ω) | 0.47 | 0.7 | | Servo Drivers and | Motors Selection Guide |
| Phase inductance (mH) | 1.7 | 2.4 | | Selvo Drivers and | Hotor's Selection Guide |
| Motor inertia (Kg.cm²) | 0.3 | 0.48 | ľo - | | |
| Length of motor L(mm) | 90 ± 1.5 | 113±1.5 | | Product | |
| Lead number | 4 | 4 | S | eries Servo Driver | Servo motor |
| Insulation class | В | в | | | DUU |
| Withstand voltage class | 600V AC 1S 5mA | 600V AC 1S 5mA | | | 57S-0008-08AAK-FDFH |
| Radial force (N) | 15 | 15 | ç | Small | |
| Axial force (N) | 75 | 75 | | nertia CD120-AA-000 | 57S-0015-08AAK-FDFH |
| Operation temperature | –20 ~ 50℃ | -20 ~ 50℃ | | DC60V | |
| Surface temperature | Maximum 80°C | Maximum 80℃ | | | CMEGOC 0020 204 AV 2DVU |
| Insulation impedance | Minmum 100MΩ, 500V DC | Minmum 100MΩ, 500V DC | | | SME60S-0020-30AAK-3DKH |
| Weight (Kg) | 1.05 | 1.3 | | | |
| PLO | PLO | | | | |

17

www. Kinco. cn

| Note | Power Cable | Encoder Cable | Rated Speed/ Rated Torgue/ Rated Current |
|------------------------------|---------------------|------------------|--|
| Direct cable connector | PL | | 800rpm/ 1Nm/ 5.6A |
| | MOT-005 -LL-KL-D | ENCCF -LL-FH | 800rpm/ 1.5Nm/ 5.8A |
| | | | 3000rpm/ 0.64Nm/ 4.8A |

| _ |
|---|
| |
| _ |
| |
| _ |
| |
| |

- عیب یابی ازطریق نرمافزار: آسان و راحت.

🗖 مشخصات اصلی: درايو سروو

57S

SME60S

سروو با چند جفت قطب سروو با تعداد جفت قطبهای کمتر

🗖 مدل محصول درايو CD120-AA-000

موتور

| یروو درایوهای سری CD120 |
|-------------------------|
| دل محصول: CD120-AA-000 |

دارای مزایای درایوهای سروو و Stepper ، گشتاور بالا و پاسخدهی سریع، مناسب برای برخی کاربردهای خاص.

سیستم های سروو CD120

CD Servo

ِ تکنولوژی آلمان و قیمت چین

Kinco







درایوهای Stepper سری کلاسیک از لحاظ کیفیت قابل اعتماد و عملکرد، دارای شهرت طولانی بوده و برای اکثر موتورهای هیبرید ۲ فاز با جریان پایین تر از ۶ آمپر و موتورهای هیبرید ۳فاز با جریان کمتر از ۵/۸ آمپر مناسب می باشند.

ویژگی های اصلی:

- پايدار، قابل اطمينان، كاربرى آسان
- عملكرد half current خودكار
- استفاده از ایزولاسیون اپتوکوپلر در مدار ورودی
 - قابلیتهای حفاظتی مختلف

| Model | Power supply | Maximum output phase current | Notes | | | | |
|--------|--------------|---------------------------------|------------------------|--|--|--|--|
| | | Maximum out phase current | put | | | | |
| 2M420 | 24~40VDC | 2.5A | 2-phase subdivision | | | | |
| 2M530 | 24~48VDC | 3.5A | 2-phase subdivision | | | | |
| 2M860 | 24~70VDC | 6A | 2-phase subdivision | | | | |
| 2H1160 | 110VAC | 6.5A | 2-phase full/half step | | | | |
| 3M458 | 24~40VDC | 5.8A | 3-phase subdivision | | | | |
| | | | | | | | |

موتورهای Stepper



Motor Parameters Table

2-phase series

Kinco

Stepper System

• 3-phase series

موتورهای Stepper

موتورهای استپر هیبرید ۲ فاز و ۳ فاز کینکو از فولاد نورد سرد شده (CRS) و آهنربای دائم مقاوم در برابر حرارت ساخته شدهاند. سایز فلنج مدلهای ۲ فاز از ۴۲ میلیمتر تا ۱۳۰ میلیمتر و مدلهای ۳ فاز ۵۷ میلیمتر و ۸۵ میلیمتر هستند. در موتورهای استپر کینکو، میزان افزایش دما کم میباشد و قابلیت اطمینان و پایداری بالا، موجب مناسب بودن آنها برای صنایع مختلف تحت شرایط محیطی متفاوت شده است.

| | 1 | Motor Parameter | s Table | e Stepper Drivers and Motors Selection Guide | | | | | | | | P | | |
|---------|----------------|-----------------|---------------------------|--|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|--------------|---------|
| Туре | Flange (mm) | Model | Phase current (A) | Holding torque (nm) | 2M412 | 2M420 | 2M530 | 2M860 | 2H1160 | 2M880N | 2M1180N | 2M2280N | 3M458 | 3M2280N |
| | 42 | 2S42Q-02940 | 0.87 | 0.24 | √ | √ | | | | | | | 5 | |
| | 42 | 2S42Q-03848 | 1.2 | 0.32 | \checkmark | \checkmark | | | | | | | | |
| | | 2S56Q-02741 | 1.5 | 0.5 | | \checkmark | V | | | | | | | |
| | 56 | 2S56Q-02054 | 3.0 | 0.9 | | | \checkmark | \checkmark | | V | | | | |
| | 50 | 2S56Q-02976 | 3.0 | 1.5 | | | \checkmark | \checkmark | | \checkmark | | | | |
| | | 2S56Q-030B5 | 6.0 | 2.5 | | | | \checkmark | | \checkmark | √ | | | |
| | | 2S86Q-01865 | 6.0 | 3.4 | | | | \checkmark | \checkmark | \checkmark | \checkmark | | | |
| | 86 | 2S86Q-03080 | 6.0 | 4.5 | | | | V | \checkmark | \checkmark | \checkmark | n | | |
| 2–phase | | 2S86Q-030B8 | 6.0 | 8.5 | | | | \checkmark | \checkmark | \checkmark | V | | | |
| าลร | | 2S86Q-051F6 | 6.0 | 12.8 | D | | | \checkmark | \checkmark | V | \checkmark | | | |
| | | 2S86Q-03865 | 3.0 | 3.4 | | | √ | \checkmark | √ | \checkmark | \checkmark | | | |
| | | 2S86Q-05180 | 3.0 | 4.5 | | | √ | \checkmark | √ | \checkmark | \checkmark | | | |
| | | 2S86Q-069B8 | 3.0 | 8.5 | | | √ | √ | √ | \checkmark | \checkmark | | | |
| | | 2S110Q-03999 | 5.5 | 11.7 | | | | | \checkmark | | \checkmark | 1 | | |
| | 110 | 2S110Q-047F0 | 6.5 | 21 | | | | | \checkmark | | V | \checkmark | | |
| | | 2S110Q-054K1 | 8.0 | 30 | 0 | | | | \checkmark | | \checkmark | \checkmark | | |
| | 130 | 2S130Y-039M0 | 6.0 | 27 | | | | | | | 1 | \checkmark | | |
| | 130 | 2S130Y-063R8 | 7.0 | 40 | | | | | | | √ | \checkmark | | |
| | | 3S57Q-04042 | 5.2 | 0.45 | | | | | | | | | \checkmark | |
| ω | 57 | 3S57Q-04056 | 5.6 | 0.9 | | | | | | | | | \checkmark | |
| 3–phase | | 3S57Q-04079 | 5.8 | 1.5 | | | | | | | | | V | |
| se | 85 | 3S85Q-04067 | 5.8 | 2 | | | | | | | | | \checkmark | |
| | 00 | 3S85Q-04097 | 5.8 | 4 | | | | | | | | | \checkmark | |

توضیح: رنگ قرمز یعنی درایو امکان درایو نمودن موتور را دارد ولی توصیه نمیشود. درایو 3M2280N میتواند استپر موتورهای دیگر برندها را نیز درایو کند.



Kinco

Stepper System

درايوهای Stepper

درایوهای Stepper دیجیتال سری N با کارایی بالا



درایوهای Stepper دیجیتال سریN ، ترکیبی از تکنولوژی درایوهای استپر پیشرفته با الگوی تکنولوژی سروو درایو و تجربه کینکو در بازار Stepper می باشد. درایوهای سری N می توانند با هر موتور استپر هیبرید ۲ فاز با سایز فلنج ۸۶ تا ۱۳۰ میلی متر و جریان نامی زیر ۸ آمپر کار کنند.

ویژ گی های اصلی: عملکرد عالی، چند منظوره، قیمت مناسب تر عملکرد عالی، چند منظوره، قیمت مناسب تر به کار گیری تکنولوژی space vector که از محصولات سروو به دست آمده، باعث کنترل دقیق تر جریان، انتشار حرارت کمتر موتور و نویز کمتر شده است. به کار گیری تکنولوژی مهار رزونانس موتور، موجب کار کردن روانتر موتور شده است. طراحی حرارتی بهبود یافته، موجب کاهش روند افزایش دما شده

| Model | Power supply | Maximum output phase current | Notes |
|---------|--------------|---------------------------------|--------------------------------|
| 2M880N | 24~70VDC | 8A | N series |
| 2M1180N | 110VAC | 8A | 2-phase subdivision |
| 2M2280N | 220VAC | 8A | |
| 3M2280N | 220VAC | 8A | N series 3-phase micro step |

Kinco° م مک شما تا موفقیت



ماژول CPU ماژول ورودی/خروجی افزایشی



Kinco K5 series PLC module table

| Name | Order no. | Description | | | | | | |
|-------------------|-------------|---|--|--|--|--|--|--|
| CPU module | | | | | | | | |
| CPU504 | K504-14AT | AC130-265V power supply, DI 8*DC24V, DO 6*DC24V. 1 RS232 port, without expansion. | | | | | | |
| CI 0304 | K504-14AR | AC130-265V power supply, DI 8*DC24V, DO 6*Relay. 1 RS232 port, without expansion. | | | | | | |
| CPU504EX | K504EX-14AT | AC130-265V power supply, DI 8*DC24V, DO 6*DC24V. 2 serial communication ports (1 *RS232, 1*RS485). | | | | | | |
| CPU304EX | K504EX-14AR | AC130-265V power supply, DI 8*DC24V, DO 6* Relay. 2 serial communication ports (1 *RS232, 1*RS485). | | | | | | |
| Sr | K506-24AT | AC85-265V power supply, DI14*DC24V, DO 10*DC24V. 3 serial communication ports (1 *RS232, 2*RS485) | | | | | | |
| CDUEQC | K506-24AR | AC85-265V power supply, DI14*DC24V, DO 10*Relay. 3 serial communication ports (1*RS232, 2*RS485) . | | | | | | |
| CPU506 | K506-24DT | DC21.6-28.8V power supply, DI14*DC24V, DO 10*DC24V. 3 serial communication ports (1*RS232, 2*RS485) . | | | | | | |
| et | K506-24DR | DC21.6-28.8V power supply, DI 14*DC24V, DO 10*Relay. 3 serial communication ports (1*RS232, 2*RS485). | | | | | | |
| CPU506EA | K506EA-30AT | AC85-265V power supply, DI 14*DC24V, DO 10*DC24V, AI 4*IV, AO 2*IV. 3 serial communication ports (1*RS232, 2*RS485). | | | | | | |
| d. | K508-40AT | AC85-265V power supply, DI 24*DC24V, DO 16*DC24V. 3 serial communication ports (1*RS232, 2*RS485). | | | | | | |
| CPU508 | K508-40AX | AC85-265V power supply, DI 24*DC24V, DO 4*DC24V+12*Relay. 3 serial communication ports (1*RS232, 2*RS485) . | | | | | | |
| PL | K508-40AR | AC85-265V power supply, DI 24*DC24V, DO 16*Relay. 3 serial communication ports (1*RS232, 2*RS485) . | | | | | | |

| Name | Order no. | Description | | | | | |
|-----------|-------------|---|--|--|--|--|--|
| Expansion | on I/O mod | ule | | | | | |
| PM521 | K521-08DX | DI 8*DC24V | | | | | |
| PIVIJZI | K521-16DX | DI 16*DC24V | | | | | |
| | K522-08XR | DO 8*relay | | | | | |
| PM522 | K522-16XR | DO 16*relay | | | | | |
| PIVIJZZ | K522-08DT | DO 8*DC24V | | | | | |
| | K522-16DT | DO 16*DC24V | | | | | |
| PM523 | K523-16DR | DI 8*DC24V, DO 8*relay | | | | | |
| | K523-05DR | DI 4*DC24V, DO 4*relay | | | | | |
| | K523-16DT | DI 8*DC24V, DO 8*DC24V | | | | | |
| | K523-08DT | DI4*DC24V, DO 4*DC24V | | | | | |
| | K531-04IV | 4 analog input channels, 4-20mA/1-5V/0-20mA/0-10V | | | | | |
| PM531 | K531-04RD | 4 RTD input channels, 2/3 wire optional for each channel, PT100, PT1000, Cu50 | | | | | |
| PM532 | K532-02IV | 2 analog output channels, 4-20mA/1-5V/0-20mA/0-10V | | | | | |
| PM533 | K533-04IV | 2 analog input channels, 4-20mA/1-5V/0-20mA/0-10V 2 analog output channels, 4-20mA/1-5V/O-20mA/0-10V | | | | | |
| Expansion | on function | module | | | | | |
| SM541 | K541 | CAN communication expansion module, supports CANopen master and CAN free protocol. | | | | | |

توضيح: در ماژولهاي CPU با خروجي رلهاي، قابليت خروجي پالس (Pulse Output) وجود ندارد. (آخرين حرف در Order No. آنها حرف R است. مانند: K506-24AR)

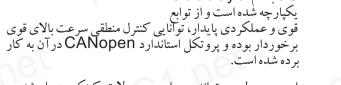
Kinco F1 series PLC module list

| Model | Module Name | Order Number | Description |
|-------|-------------|--------------|---|
| CPU | F1 PLC | F122-D1608T | 24V DC power supply, has 24I/O on CPU itself, DI 16*24V DC, DO 8*24V DC, the max output current of each channel is 0.5A, 2 CAN ports, 1 EtherNet port, 2 serial port: one is RS232 or RS485, another is RS232 |

Kinco FI PLC • F122-D1608T

Kinco RP2 I/O • RP2D-1608CI

 RP2D-0016CI • RP2A-0402C



Kinco

PLC های کینکو

🗕 و یژ گی های اصلی:

مي کند؛

Programable Controller

PLC های کینکو

PLC های K5 از زبان های برنامهنویسی (IL (instruction list

و (Instruction fist) پشتیبانی می کند. معماری پروژه آن مطابق با مدل نرمافزاری EC61131-3 می باشد. آنواع دستورالعمل های اصلی و دستورالعمل های اضافی در نرمافزار آن ارائه شدهاست که برای اکثر کاربردهای کنترل ماشین ها و برخی از پروسههای کنترلی در مقیاس کو چک مناسب است.

– قابل اطمینان، و بسیار مقرون به صرفه؛ – ماژولهای افزایشی متنوع که نیاز اکثر کاربری ها را بر آورده

-- پشتیبانی از شمارنده های سرعت بالا، ورودی پالس و الگوریتم PID؛

پشتيبانی از پروتکل های ارتباطی چندگانه؛
 روش های رمز گذاری چندگانه.

PLC های سری F1 کینکو با پشتیبانی از CAN bus

F122-D1608T يكى از محصولات PLC آرائه

ار محصولات کی از است که شده توسط کینکو است که برای کنترل تحت bus می باشد، که با نرم افزار شرکت SS به نام Codesys

این محصول می تواند به سایر محصولات کینکو متصل شده و راهکاری جهت یک سیستم کم هزینه را برای مصرف کننده به ارمغان بياورد.



General Product Series

SV100-4T-DG, FV100-4T-DG 3-phase 400V AC constant torque VFD

| Mod □V1 | el L00–4T–□□□G | 0.75 | 1.5 | 2.2 | 3.7 | 5.5 | 7.5 | 11 | 15 | 18.5 | 22 | 30 | 37 | 45 | 55 | 75 | 90 |
|------------|------------------------------|---------|---|---------|----------|----------|--------|--------|----------|----------|----------|----------|--------|-----|-----|-----|---------------------------|
| | power of suitable or (kW) | 0.75 | 1.5 | 2.2 | 3.7 | 5.5 | 7.5 | 11 | 15 | 18.5 | 22 | 30 | 37 | 45 | 55 | 75 | 90 |
| 0 | Voltage (V) | 3-pha | 3-phase 0~rated input voltage | | | | | | | | | | | | | | |
| Output | Rated current(A) | 2.5 | 3.8 | 5.5 | 9 | 13 | 17 | 24 | 30 | 39 | 45 | 60 | 75 | 91 | 112 | 150 | 176 |
| ÷ | Overload capcity | 150% | 150% 1 Minute, 180% 10 Seconds | | | | | | | | | | | | | | |
| | Rated voltage/ | 2 | 2001 | / 400 | / AC. F | | - | | | | | | | | | | |
| н | frequency | з-рпа | 3-phase 380V~480V AC; 50Hz/60Hz | | | | | | | | | | | | | | |
| Input | Allowable voltage | 2221/ | 323V~528V AC; Voltage unbanlancedness: \leq 3%; Allowable frequency fluctuation: \pm 5% | | | | | | | | | | | | | | |
| E. | range | 32391 | °526V A | 4C, V01 | laye un | Dalliali | Leunes | 5.≪3%0 | , Allowa | able fre | quency | Huctua | iuon.⊥ | 3%0 | | | |
| | Rated current (A) | 3.5 | 6.2 | 9.2 | 14.9 | 21.5 | 27.9 | 39 | 50.3 | 60 | 69.3 | 86 | 104 | 124 | 150 | 201 | 160 |
| Brak | e unit | Built-i | n | | | | | | | | Built-ir | n (optio | nal) | | | | External brake unit |
| Prote | ection class | IP20 | | | | | | | | | | | | | | | |
| Cooli | ing method | Air co | oling | Cooli | ing by f | an | | | | | | | | | | | |

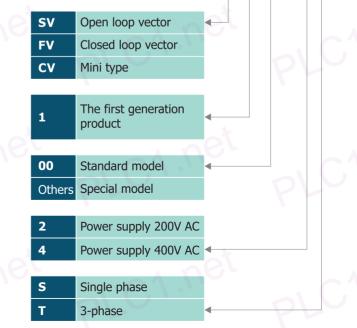


SV100-4T- DL, FV100-4T- DL 3-phase 400V AC constant power VFD

| | | | | | | | <u> </u> | | | | | <u> </u> | | | | |
|----------------------------------|-----------------------------|---------|--|------|----------|-----|----------|----------------|------|------|----------|----------|------|-----|-----|-----|
| Model □V100-4T-□□□L | | 1.5 | 2.2 | 3.7 | 5.5 | 7.5 | 11 | 15 | 18.5 | 22 | 30 | 37 | 45 | 55 | 75 | 90 |
| The power of suitable motor (kW) | | 1.5 | 2.2 | 3.7 | 5.5 | 7.5 | 11 | 15 | 18.5 | 22 | 30 | 37 | 45 | 55 | 75 | 90 |
| 0 | Voltage (V) | 3-pha | B-phase 0~rated input voltage | | | | | | | | | | | | | |
| Output | Rated current (A) | 3.3 | 5.0 | 7.5 | 11 | 17 | 22 | 30 | 37 | 44 | 56 | 72 | 91 | 110 | 142 | 176 |
| Ę | Overload capcity | 110% | 110% 1 Minute, 150% 0.5 Second | | | | | | | | | | | | | |
| н | Rated voltage/ frequency | 3-pha | 3-phase 380V~480V AC; 50Hz/60Hz | | | | | | | | | | | | | |
| Input | Allowable voltage range | 323V~ | 323V~528V AC; Voltage unbanlancedness: \leqslant 3%; Allowable frequency fluctuation: \pm 5% | | | | | | | | | | | | | |
| | Rated current (A) | 5.6 | 8.1 | 13.5 | 19.5 | 26 | 39 | 50.3 | 60 | 69.3 | 86 | 104 | 124 | 150 | 190 | 235 |
| Brak | e unit | Built-i | n | | | | | | | | Built-ir | n (optio | nal) | | | |
| Prote | ection class | IP20 | | | | | | | | | | | | | | |
| Cooli | ng method | Air co | oling | Cool | ing by f | an | | $\sim \Lambda$ | | | | | _ | - 1 | | |

SV100-2S-DDG, FV100-2S-DDG 2-phase 200V AC constant torque VFD

| Model □V100-2S-□□□G | | | 0.4 | 0.75 | 1.5 | 2.2 | | | | | | |
|----------------------------------|--------|-----------------------------|--|-------------------------|-----------------------------|--------------------------------|--|--|--|--|--|--|
| The power of suitable motor (kW) | | | 0.4 | 0.75 | 1.5 | 2.2 | | | | | | |
| | 0 | Voltage (V) | 3-phase 0~rated input vo | Itage | | | | | | | | |
| | Output | Rated current (A) | 2.6 | 4.5 | 7.5 10 | | | | | | | |
| | ħ | Overload capcity | 150% 1 Minute; 180% : | 10 Seconds; 200% 0.5 Se | cond; 10 minutes interval (| inverse time limit speciality) | | | | | | |
| | Ц | Rated voltage/ frequency | Single phase 200V~240V AC; 50Hz/60Hz | | | | | | | | | |
| | Input | Allowable voltage range | ^e 180V~260V AC; Voltage unbanlancedness: \leq 3%; Allowable frequency fluctuation: \pm 5% | | | | | | | | | |
| | V | Rated current (A) | 5.5 | 9.2 | 14.5 | 23 | | | | | | |
| | Brake | e unit | Built-in | | | | | | | | | |
| | Prote | ection class | IP20 | | | | | | | | | |
| | Cooli | ng method | Air cooling | | Cooling by fan | | | | | | | |



Note: V100 means FV100, SV100 series

| Ine L | 000 | Reserved |
|-------|------|-----------------|
| | LC. | |
| | None | RS485 |
| | В | Brake unit |
| | Α | CAN |
| | Р | Profibus |
| Inter | | |
| | G | Constant torque |
| P | L | Constant power |
| | | |
| | 0004 | Power 0.4KW |
| | 0007 | Power 0.75KW |
| | | |

Kinco

🔳 HMI های سری MT5000 به عنوان یک Client Node در شبکه

- فيلدباس
- صفحه نمایش ۶۴ هزار رنگ، از ۵.۶ تا ۱۵ اینچ ؛
 CANopen 2.0A/B ساز گار با یرو تکل CANopen 2.0A/B، Baud rate 1Mbps - Client Node بر ای شبکه Profibus-DP، تنظیم Baud rate به صورت خود کار.

🔳 HMI های سری MT6000 به عنوان یک (Master Node) در

شىكە CANopen

- صفحه نمایش ۶۴ هزار رنگ TFT، از ۵.۶ تا ۱۲.۱ اینج ؛
- سیستم عامل از پیش نصب شدهی Windows CE 5.0 ؛
 امکان استفاده از MT6000 به عنوان کنترلر اصلی CANopen با استفاده از 3S .

PLC های F1 به عنوان master در یروتکل CAN

- تضمین سرعت پردازش بالا با استفاده از پردازنده قوی ۳۲ بیتی ۵۲۰
 - پشتيبانی از پروتکل CANopen 2.0 ؛
- دارای پیغام اضطراری، حفاظت از گره، پیغام heartbeat و امکان تنظیم روند شروع به کار Slave ؛
- يَشْتِيانَى أَزْ سَرِعتَهاى مختلف Baud rate:10K/20K/50K/125K/250K/500K/800K/1M - امکان مدیریت خطاهای Slave.

ماژول Remote I/O به عنوان **CANopen, Profibus Client Node**

- حفاظت IP20 و IP67 برای محیط های مختلف؛ پیکربندی پارامترهای ارتباطی از طریق سختافزار؛
 پشتیبانی از پروتکل CANopen 2.0 و Profibus-DP.

🔳 سروو درایوها (سری ED و ...)

– سیستمهای سرووی ۲فاز/ ۳فاز؛ – پشتیبانی از پروتکِل CANopen 2.0 و یا Profibus-DP؛ قابلیت آجرای سکانس های برنامه داخلی از طریق ورودی های دیجیتال.













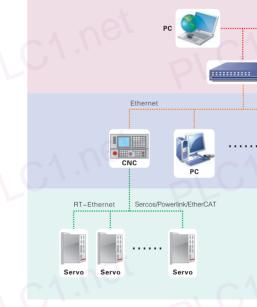
Kinco IP20 RIO



CANopen



......



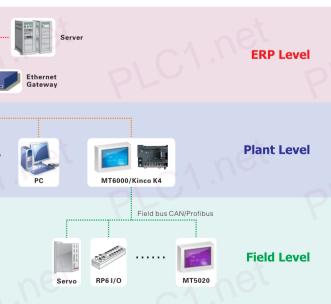






محصولات **Field Bus**

تکنولوژی Field busیکی از داغ ترین موضوعات روز در صنعت اتوماسیون به شمار مي رود. كينكو اين مسئله را شناخته و روند آن را مدت زيادي است كه دنبال مي كند و در همين راستا، كينكو محصولاتي با قابليت ارتباط Field busرا توسعه داده است. کینکو دارای HMI ، PLC و سروو درایوهایی است که قابلیت اتصال Field bus نظر CANopen، Profibus-DP و Ethernet در آنها گنحانده شده است. این محصولات دارای قابلیت Field bus می توانند در بسیاری از کاربری ها مورد استفاده قرار گیرند.







ولوژی آلمان و قیمت چین

Kinco